

## НАЗВАНИЕ СТАТЬИ НА РУССКОМ ЯЗЫКЕ

И. И. Иванов<sup>1</sup>, П. П. Петров<sup>2</sup>

<sup>1</sup>*Елецкий государственный университет им. И. А. Бунина, Елец, Россия*

<sup>2</sup>*Российский фонд фундаментальных исследований, Москва, Россия*

e-mail: <sup>1</sup>email\_1@mail.ru, <sup>2</sup>email\_2@mail.ru

**Аннотация.** Текст аннотации на русском языке.

**Ключевые слова:** ключевые слова на русском языке через запятую.

## НАЗВАНИЕ СТАТЬИ НА АНГЛИЙСКОМ ЯЗЫКЕ

**Abstract.** Текст аннотации на английском языке.

**Keywords:** ключевые слова на английском языке через запятую.

Текст статьи...

Кодировка файла со статьей должна быть **windows-1251**.

Если в статье предусмотрены пункты и подпункты, то оформляем их в виде `\subsection` и `\subsubsection`.

Если нумерация не нужна, то используем команды со звездочкой. Например `\subsection*{Формулы}`.

Треугольные кавычки в тексте обязательно оформляем как `<<` и `>>`.

Для обозначения номера (№) использовать символ № на русской раскладке клавиатуры, а не команду `\No`.

## Формулы

Выносные формулы могут использовать автоматическую нумерацию, используя окружение `\begin{equation} ... \end{equation}`

$$P(s, \mathfrak{A}, u, \mathfrak{B}) = \int_{\mathcal{X}} P(t, x, u, \mathfrak{B}) dx \quad (1)$$

а также автоматические ссылки на формулы (1) при помощи команды `\eqref{}`.

В названиях меток для формул указываем инициалы авторов, а после знака двоеточия — номер формулы, например **IIIPPP:eq1**.

Также можно нумерацию не использовать:

$$P(s, \mathfrak{A}, t, \mathcal{X}) = 0.$$

## Изображения

Для вставки изображений используем окружение `\begin{figure} ... \end{figure}`:

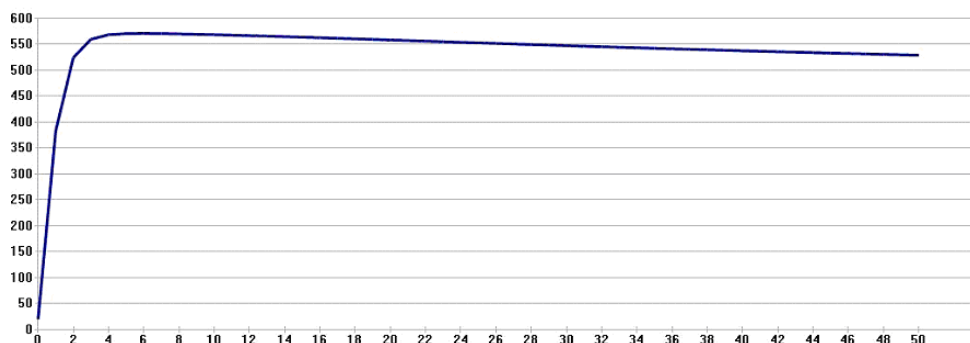


Рис. 1: Вставленное изображение



Рис. 2: Обтекаемое текстом изображение

Названия файлов с изображениями и метки изображений оформляются так же, как и метки для формул: `IIPPP:pic1`. Файлы изображений должны иметь расширение `.jpeg` или `.png`.

Ссылки на изображения оформляются в виде (Рис. 1), что соответствует команде (Рис.~\ref{IIPPP:pic1}).

Также можно вставлять изображения, обтекаемые текстом, как показано на рисунке 2, при помощи окружения `\begin{wrapfigure} ... \end{wrapfigure}`.

## Оформление теорем

Теоремы, утверждения, следствия, леммы, примеры, определения, замечания оформляются при помощи специальных окружений:

**Теорема 1.** *Формулировка теоремы* —  
`\begin{theorem} ... \end{theorem}`

**Утверждение 1.** *Формулировка утверждения* —  
`\begin{proposition} ... \end{proposition}`

**Следствие 1.** *Формулировка следствия* —  
`\begin{corollary} ... \end{corollary}`

**Лемма 1.** *Формулировка леммы* —  
`\begin{lemma} ... \end{lemma}`

**Пример 1.** *Формулировка примера* —  
`\begin{example} ... \end{example}`

**Определение 1.** *Формулировка определения* —  
`\begin{definition} ... \end{definition}`

**Замечание 1.** *Формулировка замечания* —  
`\begin{remark} ... \end{remark}`

**Доказательство.** *Формулировка доказательства* —  
`\begin{proof} ... \end{proof}`

Ссылки оформляются при помощи команды `\ref{IIPPP:th1}` : «... из теоремы 1 следует ...».

Если нумерация какого-либо элемента не нужна, то в названии окружения добавляем «nn» в начало. Например `\begin{nnlemma} ... \end{nnlemma}`.

**Лемма.** *Формулировка леммы.*

Ссылка на грант указывается перед списком литературы при помощи команды `\Grant{}`:

**Работа выполнена при поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект № 00-00-00000).**

## Сборка

Для сборки pdf-файла используется файл **main.tex**. В этом файле нужно изменить название подключаемого файла со статьей **Ivanov** на собственное в строке `\input{Ivanov.tex}` и собрать.

На электронную почту оргкомитета конференции необходимо направить **.tex** файл со статьей и **pdf**-файл, а также прикрепить **все вставленные в статью изображения**.

## Литература

1. Кац И. Я., Красовский Н. Н. Об устойчивости систем со случайными параметрами // ПММ. 1960. Т. 24. С. 809–823.
2. Sugeno M. On stability of fuzzy systems expressed by fuzzy rules with singleton consequents // IEEE Transactions on Fuzzy Systems. 1999. V. 7. № 2. P. 201–224.
3. Мышкис А. Д. Линейные дифференциальные уравнения с запаздывающим аргументом. М.: Наука, 1972.
4. Петров А. А., Дружинина О. В., Масина О. Н. Поиск оптимальных параметров движения для нелинейных динамических систем с многозначностью // Материалы молодежной секции в рамках IV Международной научно-практической конференции «Системы управления, технические системы: устойчивость, стабилизация, пути и методы исследования» (Елец, 25 апреля 2018 г.). Елец: ЕГУ им. И.А. Бунина, 2018. С. 79–85.